

Rhétorique et robotique

Journée d'étude organisée par

Emmanuelle Danblon (GRAL ULB) & Jean-Paul Laumond (LAAS CNRS Toulouse)

Vendredi 19 mai 2017

Université libre de Bruxelles, Campus du Solbosch, Salle Ay.2.114

Y a-t-il une rupture dans l'histoire des techniques avec l'invention de la cybernétique et de la robotique ? Une telle question revient à demander si l'homme est capable aujourd'hui de fabriquer une *machine intelligente*.

Le roboticien aborde la question en précisant ce qu'il en est de la robotique. La robotique étudie la relation que peut entretenir, par le calcul, une machine avec le monde physique, machine à qui est assignée une action à réaliser. L'assignation (en terme technique, la *commande*) évoque la notion d'intention. Il reste qu'une machine est commandée de *l'extérieur* (elle exécute les ordres données par un opérateur et n'a pas d'intention propre). Peut-on, dans ces conditions, parler d'autonomie et si oui, sous quelles conditions ?

Le rhétoricien va répondre à la question en demandant ce que l'on signifie (*mean*) lorsqu'on dit qu'un robot est *intelligent*. Est-ce métaphorique ou non ? D'autres figures que la métaphore seraient-elles plus adéquates pour désigner l'intelligence du robot ? Et s'il y a figure, dans quelle mesure est-ce assumé par les roboticiens, le grand public et les médias ?

Le philosophe va répondre à la question en cherchant à donner une définition philosophique de l'intelligence. Quels en sont les critères ? Le jugement, la décision, l'autonomie, l'apprentissage. Une machine est-elle capable de ces fonctions ? Y-a-t il un sens à la comparer avec l'homme ?

L'objectif de la journée est de croiser ces trois perspectives et de construire un langage commun propice au développement d'une recherche interdisciplinaire tendant à cerner la manière dont la technique est pensée par nos contemporains.

Programme de la journée

08:45 **Accueil**

09:10 Mot de bienvenue par Emmanuelle DANBLON (ULB)

09:15 Jean-Paul LAUMOND (CNRS LAAS)

Robotique de l'action

10:00 Emmanuelle DANBLON (ULB GRAL)

De l'effabilité des actions du robot. Quelles conséquences sur nos représentations ?

10:45 Pause

11:00 Malik GHALLAB (CNRS LAAS)

La rupture du numérique dans l'autonomie des machines face à la diversité

11:45 Marc DOMINICY (ULB)

Métaphores et symboles: un essai de classification, et ses conséquences pour le langage de la robotique

12:30 Déjeuner - Buffet sur place

13:30 Alain BERTHOZ (Collège de France)

Les rapports entre intelligence naturelle et intelligence artificielle en robotique

14:15 Michel TIBON-CORNILLOT (EHESS)

La radicalisation du fétichisme. La vie mouvante en elle-même de ce qui est mort

15:00 Pascal CHABOT (IHECS, Bruxelles)

Prosopopée de l'intelligence

15:45 Pause

16:00 Table Ronde

17:30 Fin

19 : Dîner de clôture